

NUMERICKÉ ŘEŠENÍ ROVNIC

→ nalézt všechny nulové body $f(x) \Rightarrow \text{res } f(x) = 0$

nulový bod $\bar{x}$; $f(\bar{x}) = 0$ kořen

→ vora pro řešení rovnice pouze do 4. stupně (i použití vtorcu je někdy problém)

1. ETAPA: separace kořenů - stanovení co nejkratších intervalů,
(nelze obecně algoritmitovat) // ve kterých leží právě jeden kořen
(obecně i komplexní)

2. ETAPA: Aproximace kořenů (s umělova přesností ϵ)

- nalezení numerického řešení res

a) číslo, které představuje přibližnou hodnotu kořene s danou
přesností $\epsilon \dots \bar{x}$

b) postup, který vede k nalezení $\bar{x}$

př: a) $f(x) = 6x^2 - 7x + 2$ hledáme nulový bod $\Rightarrow \text{res } 6x^2 - 7x + 2 = 0$

jednoduše nalezneme nulové body

$$(2x-1)(3x-2)=0 \Rightarrow x_1 = \frac{1}{2} \\ x_2 = \frac{2}{3}$$

b) $g(x) = \cos 3x - \cos 4x \Rightarrow \text{res } \cos 3x - \cos 4x = 0$

$$2 \cdot \sin(5x) \cdot \sin(x) = 0 \Rightarrow \sin 5x = 0 \Rightarrow \text{kořeny}$$

jednoduše určíme nulové body

$$\checkmark \sin 2x = 0 \Rightarrow \text{kořeny}$$

$$c) h(x) = 14,3(e^{2V} - 1) + V - 12 = 0$$

$$d) i(x) = 3,24x^8 - 2,42x^7 + 10,34x^2 + 10,01x + 47,98 = 0$$

$$e) j(x) = \cosh(\sqrt{x^2+1}) - e^x + \ln \sin x$$

→ komplikované
→ složité
→ nelze využít žádné
metody řešení rovnice

→ $\exists$ spolehlivý metod na hledání nulových bodů $f(x)$ (přímé intervaly (dílky),
regula falsi, ...)

→ My budeme uvažovat pouze → Metodu prosté Iterace (MPI)

→ Newtonovu Metodu (MN)

→ Metodu secantu (kotiv) (MS)

1. Metoda Proste Iterace (MPI)

→ $f(x) = 0$ volíme $x_0 \in \langle a, b \rangle$

→ hledáme kontraktivní zobrazení $x_{k+1} = \varphi(x_k)$

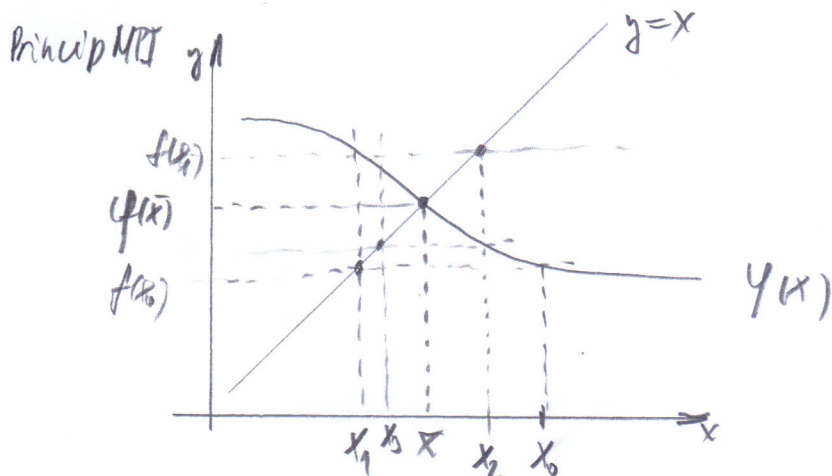
→ Stacionární $\varphi(x)$ nemí jednoduše → vždy je více možností

→ vždy ale musíme kontrolovat kontraktci

→ možnosti $f(x) = 0 \quad | + x$

$$\underbrace{f(x)}_{\varphi(x)} + x = x \Rightarrow \boxed{x_{k+1} = \varphi(x_k)}$$

→ také možná, jak ověřit kontraktivitu: $\langle a, b \rangle \exists q < 1, |f(x)| < q \forall x \in \langle a, b \rangle$



Pr: $x^3 + x - 1000 = 0$ IS $\langle 9, 10 \rangle$

Stacionární $\varphi(x)$ a ověření K: 1. $x = 1000 - x^3$ $\langle 9, 10 \rangle \leadsto \langle 0, 241 \rangle$

$$x = \varphi(x)$$

$$\varphi_1(x) = 1000 - x^3$$

$$|10 - 9| = 1 \quad |241 - 0| = 241$$

nemí K

$$\varphi_1'(x) = -3x^2 \quad \forall \langle 9, 10 \rangle \text{ není menší 1}$$

Vypoct: $x_0 = 10$ volíme

$$\rightarrow x_1 = \varphi_2(x_0) = 9,966554934$$

$$x_2 = \varphi_2(x_1) = 9,966667166$$

$$x_3 = \varphi_2(x_2) = 9,966666789$$

$$x_4 = \varphi(x_3) = 9,966666791$$

$$x_5 = \varphi(x_4) = 9,966666791$$

$$2. \quad x = \sqrt[3]{1000 - x} \quad \langle 9, 10 \rangle \leadsto \langle 9,96; 9,969 \rangle$$

$$\varphi_2(x) = \sqrt[3]{1000 - x}$$

je K

$$\varphi_2'(x) = -\frac{1}{3} \frac{1}{\sqrt[3]{(1000-x)^2}} \quad \text{ověří } \mu < 1 \quad \forall x \in \langle 9, 10 \rangle$$

slýněl $\Rightarrow x_0$ je PD zobrazení $\varphi_2(x)$ a tedy konver.

Pr: $x^3 - x - 1 = 0$ IS $< 1; 2 >$

1. $\varphi_1(x): x_{k+1} = x_k^3 - 1$ $< 1; 2 > \cap < 0; 7 >$ není k
 $\varphi_1'(x) = 3x^2$ na $< 1; 2 >$ není menší než 1

2. $\varphi_2(x): x_{k+1} = \sqrt[3]{x+1}$ $< 1; 2 > \cap < 1,2599; 1,4422 >$ je k
 $\varphi_2'(x) = -\frac{1}{3} \frac{1}{\sqrt[3]{(x+1)^2}}$ $\forall x \in < 1; 2 > < 1$

kj'pored: $x_0 = 1$ volim

$\rightarrow x_1 = \varphi_2(x_0) = 1,259\ 927\ 05$	1PC
$\rightarrow x_2 = \varphi_2(x_1) = 1,312\ 293\ 834$	2PC
$\rightarrow x_3 = \varphi_2(x_2) = 1,322\ 353\ 819$	3PC
$\rightarrow x_4 = \varphi_2(x_3) = 1,324\ 268\ 245$	4PC
$\rightarrow x_5 = \varphi_2(x_4) = 1,324\ 632\ 625$	4PC
$\rightarrow x_6 = \varphi_2(x_5) = 1,324\ 701\ 749$	5PC
$\rightarrow x_7 = \varphi_2(x_6) = 1,324\ 714\ 878$	pomalu konvergence

OBECNÁ METODA VÝVOJSTU KOEFICIÉNTU KONTRAKCE

$x \in < a; b >$ $f(x) = 0 \Rightarrow \varphi(x) = x$ $x_{k+1} = \varphi(x_k)$

předpokládáme, že $f(x)$ je diferencovatelná na $< a; b >$ a platí

$0 < c \leq f'(x) \leq d$ $\forall x \in < a; b >$ {na $< a; b >$ je derivace ohraničená}

$f(x) = 0$ $1+x$

$f(x) + \lambda f(x) = x \Rightarrow x = x - \lambda f(x)$

$\hookrightarrow$ λ zvolíme tak, aby $\varphi(x) = x - \lambda f(x)$ byla k

$\varphi(x) = x - \lambda f(x)$

$\varphi'(x) = 1 - \lambda \cdot f'(x) \Rightarrow |\varphi'(x)| \leq k < 1$

kaž AH: $1-k \leq \lambda \cdot c \leq \lambda \cdot f'(x) \leq \lambda d \leq 1+k$

nebo: $\frac{1-k}{2} = \lambda \cdot \frac{c+d}{2}$
 $\frac{1+k}{2} = \lambda \cdot \frac{c+d}{2}$
 $\lambda = \frac{2}{c+d}$

$\Rightarrow \lambda = \frac{2}{c+d}$

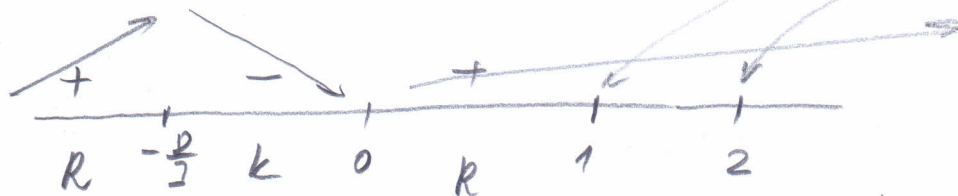
$\Rightarrow$ Iterační vztah: $x_{k+1} = x_k - \frac{2}{c+d} \cdot f(x_k)$

c... min $f'(x)$ na $< a; b >$
d... max $f'(x)$ na $< a; b >$

Pr. Roste numericky MPT rei: $x^3 + 4x^2 - 10 = 0$ na intervalu $<1,2>$
s presnosti $\epsilon = 10^{-4}$. kolik iteraci je potricha provest. Zahr. ve 6DM

$$f(x) = x^3 + 4x^2 - 10$$

$$f'(x) = 3x^2 + 8x = 3x(x + \frac{8}{3}) \quad \text{mnoze body krom 0 a } -\frac{8}{3}$$



derivace v intervalu $<1,2>$ je roste $\Rightarrow f'(1) = 11$ je min
 $\Rightarrow f'(2) = 28$ je max

$$\Rightarrow \lambda = \frac{2}{11+28} = \frac{2}{39} \Rightarrow \text{IV: } x_{k+1} = x_k - \frac{2}{39} (x_k^3 + 4x_k^2 - 10)$$

$$\text{IV: } x_{k+1} = A - \frac{2}{39} (A^3 + 4A^2 - 10)$$

$x_0 = 1.5$ volim	$\rightarrow A$	$ x_{k+1} - x_k $ $ B-A $
$x_1 = \varphi(x_0) = 1.378205$	$\rightarrow B \rightarrow A$	0.1795 $\neq \epsilon$
$x_2 = \varphi(x_1) = 1.362147$	$\rightarrow B \rightarrow A$	0.016058 $\neq \epsilon$
$x_3 = \varphi(x_2) = 1.365521$	$\rightarrow B \rightarrow A$	0.003374 $\neq \epsilon$
$x_4 = \varphi(x_3) = 1.365275$	$\rightarrow B \rightarrow A$	0.000246 $\neq \epsilon$
$x_5 = \varphi(x_4) = 1.365232$	$\rightarrow B$	0.000043 $< \epsilon$ ✓

Iterace $\tilde{x} = 1.3652$ s presnosti 0.0001

$$x \in (1.3651; 1.3653)$$

NEWTONOVA METODA TĚŽENÍ (NMT)

-6-

- nejednodušší, nejpoužívanější, spravidla nejefektivnější
- f musí být kontinuální nebo konvexní na $x \in \langle a, b \rangle$

základní myšlenka:

$$x_0 = b$$

$$t_1: y - f(b) = f'(b)(x - b)$$

$$t_1 \cap \sigma_x: [x_1, 0] \leftarrow$$

$$-f(b) = f'(b)(x_1 - b)$$

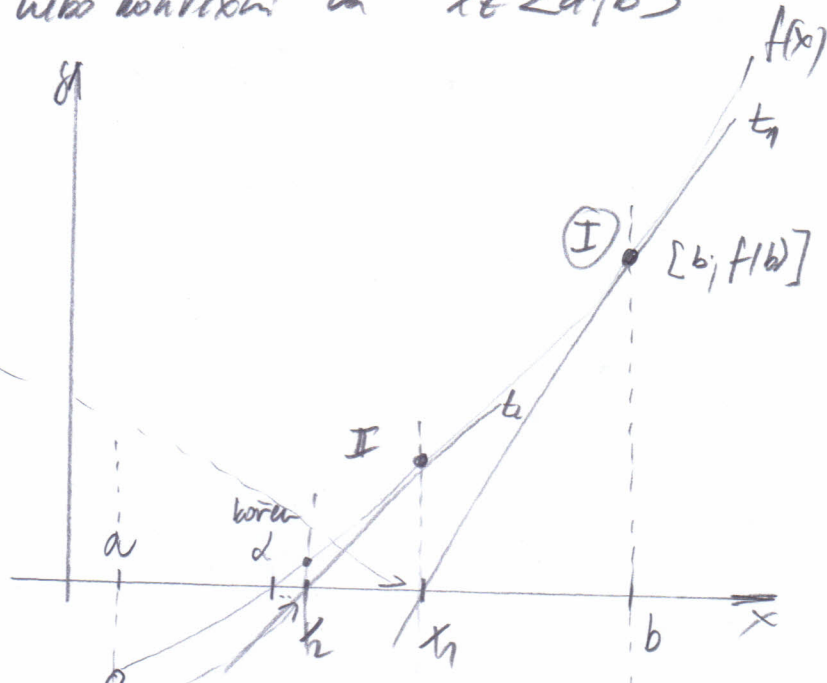
$$-\frac{f(b)}{f'(b)} = x_1 - b \Rightarrow x_1 = b - \frac{f(b)}{f'(b)}$$

$$t_2: y - f(x_1) = f'(x_1)(x - x_1)$$

$$t_2 \cap \sigma_x: [x_2, 0] \leftarrow$$

$$-f(x_1) = f'(x_1)(x_2 - x_1) \Rightarrow x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{f'(x_1)}$$

$$\dots \Rightarrow \{x_0, x_1, x_2, \dots\} \rightarrow \alpha$$



$$\Rightarrow IV: x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

→ postavení podmínka convergence metody:

$$x \in \langle a, b \rangle$$

$$x_0 = a; \text{ je-li } f'(x) \cdot f''(x) < 0$$

$$x_0 = b; \text{ je-li } f'(x) \cdot f''(x) > 0$$

Pr: k výpočtu $\sqrt{2}$ $f(x) = 0$ $\langle 1, 2 \rangle$

$$\epsilon = 0,0001 \quad x^2 - 2 = 0 \Rightarrow f(x) = x^2 - 2$$

$$IV: x_{k+1} = x_k - \frac{x_k^2 - 2}{2x_k}$$

$$f'(x) = 2x \quad f''(x) = 2 \quad 2x \cdot 2 \text{ na } \langle 1, 2 \rangle \text{ je vždy } > 0 \Rightarrow x_0 = 2$$

$$\text{první: } x_{k+1} = A - \frac{A^2 - 2}{2A}$$

$x_0 = 2$	první $\rightarrow A$	první $ B-A $
$x_1 = 1,5$	$\rightarrow B$ $\rightarrow B \rightarrow A$	0,5 X
$x_2 = 1,41667$	$\rightarrow B$ $\rightarrow B \rightarrow A$	0,02332 X
$x_3 = 1,414216$	$\rightarrow B$ $\rightarrow B \rightarrow A$	0,002451 X
$x_4 = 1,414214$	$\rightarrow B$	0,000002 ✓

$$\sqrt{2} = 1,4142 \text{ s přesností } 0,0001$$

$$\sqrt{2} \in (1,4141; 1,4143)$$

METODA SEČEN (TETIVO)

→ NMT - najrychlejší ale má jednu nevýhodu: musíme počkat derivaci (což může být někdy složité)

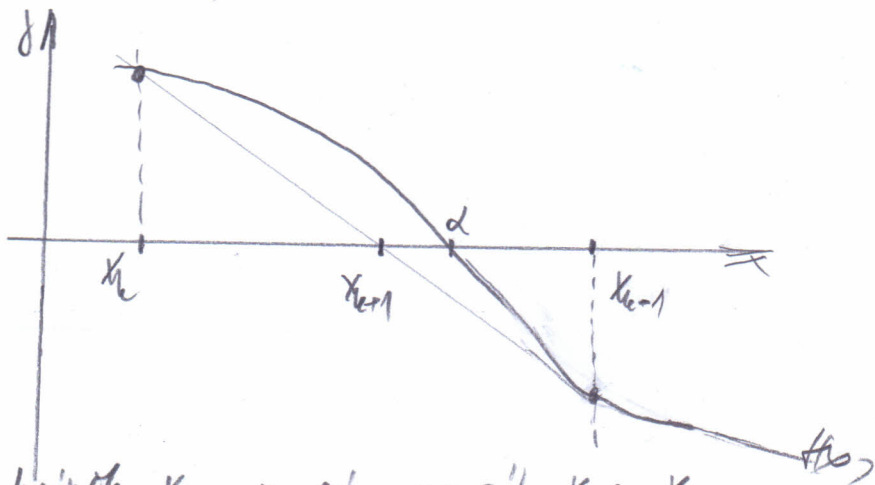
→ v iterativním vzorci NMT lze nahradit $f'(x_k)$ diferenčním podílem (= numerická derivace)

$$\Rightarrow f'(x_k) \approx \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}$$

$$\Rightarrow \text{Iterativní vzorec} \quad x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

(derivace je ra jmenovatek, proto převrácená hodnotou)

→ přík a'p:



→ nevýhoda metody: k výpočtu x_{k+1} musíme použít x_k a x_{k-1} (je to tzv. dvoubodová metoda; NMT, PMI jednobodové metody)

Pr: $x - \cos x = 0$ v $\langle 0, \frac{\pi}{2} \rangle$ $\epsilon = 0.01$ IV: $x_{k+1} = A - C \frac{A-B}{C-D}$ (formul)

x_{k+1}	x_k	x_{k-1}	$f(x_k)$	$f(x_{k-1})$	$\epsilon = x_k - x_{k-1} $
0.611015 ^E	0 ^A	0 ^B	-1 ^C	1.5408 ^D	0.611015 ^x
0.771533 ^E	0.611015 ^A	0 ^B	-0.20805 ^C	-1 ^D	0.160518 ^x
0.738121 ^E	0.771533 ^A	0.611015 ^B	0.054691 ^C	-0.20805 ^D	0.033412 ^x
0.739078 ^E	0.738121 ^A	0.771533 ^B	-1.61367 ^C	0.054691 ^D	0.000957 [✓]

↳ myslíte přechodit A → B?

0.739 je kořen s přesností 0.001 $\bar{x} \in (0.738, 0.74)$

Def. NHT: $x - \cos x = 0$

$\epsilon = 10^{-5}$

$x_0 = \frac{\pi}{4}$

avoid PPC u2. Hence

! rad!

$f(x) = x - \cos x$

$f'(x) = 1 + \sin x$

IV: $x_{k+1} = x_k - \frac{x_k - \cos x_k}{1 + \sin x_k}$

k	x_k			$\epsilon x_k - x_{k-1} $	p-A)
0	A	$\pi/4$	B	/	
1	A	0,739 536 1335	B	0,000526202988	x
2	A	0,739 025 1281	B	0,000450955	x
3	A	0,739 025 1032	B	0,00000009	✓
4	A	0,739 025 1032	B	perch' bad	

have

7PC (0 na zna'k'ach)
num' PC

→ další příklady ve skriptech!